

$$ax^2 + \beta x + \gamma = 0, \Delta = \beta^2 - 4a\gamma$$

$$x_1 = -\beta/2a + \frac{\sqrt{\Delta}}{2a}$$

$$x_2 = -\beta/2a - \frac{\sqrt{\Delta}}{2a}$$

Εάν  $\Delta > 0$  τότε

$$\text{Εάν } \Delta = 0 \quad x_1 = x_2 = -\frac{\beta}{2a}$$

$$\text{Εάν } \Delta < 0 \quad x_1 = -\frac{\beta}{2a} + \frac{\sqrt{-\Delta}}{2a} i$$

$$x_2 = -\frac{\beta}{2a} - \frac{\sqrt{-\Delta}}{2a} i$$



$$ax^2 + \beta x = 0$$

$$(ax + \beta)x = 0$$

$$ax + \beta = 0$$

$$x = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} ax + \beta = 0 \\ x = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} x = -\beta/a \\ x = 0 \end{array}$$



$$ax^2 + \gamma = 0$$

$$\textcircled{1} \gamma > 0 \quad x_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{-(-\gamma)}{a}} i \quad \text{ΦΑΝΤΑΣΤΙΚΗ}$$

$$\textcircled{2} \gamma < 0 \quad x_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{-\gamma}{a}} \quad \text{ΠΡΑΓΜΑΤΙΚΗ}$$

$$\textcircled{3} \gamma = 0 \quad x = 0$$

(

(Το λειτουργικό  
σύστημα ΔΕΝ ΕΧΕΙ  
ΤΕΛΟΣ)

Διαδικασία ΕΠΙΛ-ΔΕΥΤ-ΕΞΙΣΟΣΗΣ:

δηλωθ  $a, \beta, \gamma, x_1, z, x_2, l, E, \Delta$  αμερ;

αρχη

διαβασε  $a_j$

διαβασε  $\beta_j$

διαβασε  $\gamma_j$

$\Delta \leftarrow \beta \times 2 - 4 \times a \times \gamma;$

εαν  $a \neq 0$

τοτε 1(εαν  $\beta \neq 0$

τοτε 2(εαν  $\gamma \neq 0$

τοτε 3(εαν  $\Delta = 0$

τοτε 4( $E \leftarrow -\beta/2 \times a_j$

$x_1 \leftarrow E_j$

$x_2 \leftarrow E_j$

τυνωσε  $x_1$

τυνωσε  $x_2$ ) 4

αλλιως 4(εαν  $\Delta > 0$

τοτε 5( $E \leftarrow -\beta/2 \times a_j$

$z \leftarrow \text{TET.PIZA}(\Delta);$

$x_1 \leftarrow E + z/2 \times a_j$

$x_2 \leftarrow E - z/2 \times a_j$

τυνωσε ... )

αλλιως 5(εαν  $\Delta < 0$

τοτε 6( $E \leftarrow -\beta/2 \times a_j$

$z_1 \leftarrow \text{TET.PIZA}(-\Delta)/2 \times a_j$

τυνωσε "x1=", "E", "+", "z", "i"

τυνωσε "x2=", "E", "-", "z", "i" ) 6) 5) 4) 3) 2

αλλιως 3( $x_1 \leftarrow -\beta/a_j$

$x_2 \leftarrow 0;$

τυνωσε ... ) 3

αλλιως 2(εαν  $\gamma > 0$

τοτε 3( $x_1 \leftarrow \text{TET.PIZA}(-l - \delta/a) i;$

$x_2 \leftarrow \text{TET.PIZA}(-(-\delta/a) i;$

αλλιως (εαν  $\gamma=0$ )

$$\begin{cases} \text{ζωζε 4} & \begin{cases} x_1 \leftarrow 0 \\ x_2 \leftarrow 0 \\ \text{Tunw6E} \dots \end{cases} \end{cases} \Bigg|_3$$

$$\begin{cases} \text{αλλιως 4} & \begin{cases} x_1 \leftarrow -TCT \cdot PIZI \cdot (-8/a) \\ x_2 \leftarrow -TCT \cdot PIZI \cdot (-8/a) \\ \text{Tunw6E} \dots \end{cases} \end{cases} \Bigg|_3 \Bigg|_2$$

αλλιως Tunw6E ("Δεν υπάρχει ΔΕΥΤ. Ε=1222H")

ΤΕΛΟΣ

"C"

Π1 #include <stdio.h>

```
main
{
    int AGE;
    AGE = 28;
    printf ("ΕΙΝΑΙ %d ΧΡΟΝΙΑ \n", AGE);
    return(0);
}
```

Π2 #include <stdio.h>

Εισαγωγή →

```
main()
{
    int FEET;
    float METERS;
    printf ("ΠΟΣΑ ΠΟΔΙΑ.");
    scanf ("%d", &FEET);
    METERS = FEET * 0.3048;
    printf ("ΤΑ %d ΠΟΔΙΑ ΕΙΝΑΙ ΙΣΑ ΜΕ %f ΜΕΤΡΑ \n";
           FEET, METERS);
    return(0);
}
```

Π3

#include <stdio.h>

```
main()
{
    char ch;
    ch = 'A';
    printf ("%c", ch);
    ch = 'B';
    printf ("%c", ch);
    ch = 'C';
    printf ("%c", ch);
    return(0);
}
```

Pr4

```
#include <stdio.h>
```

```
#include <stdin.h>
```

```
main()
```

```
{
```

```
char stz[80];
```

```
printf("nos se nene:");
```

```
gets(stz);
```

```
printf("REM 304 %s", stz);
```

```
return(0);
```

```
}
```

